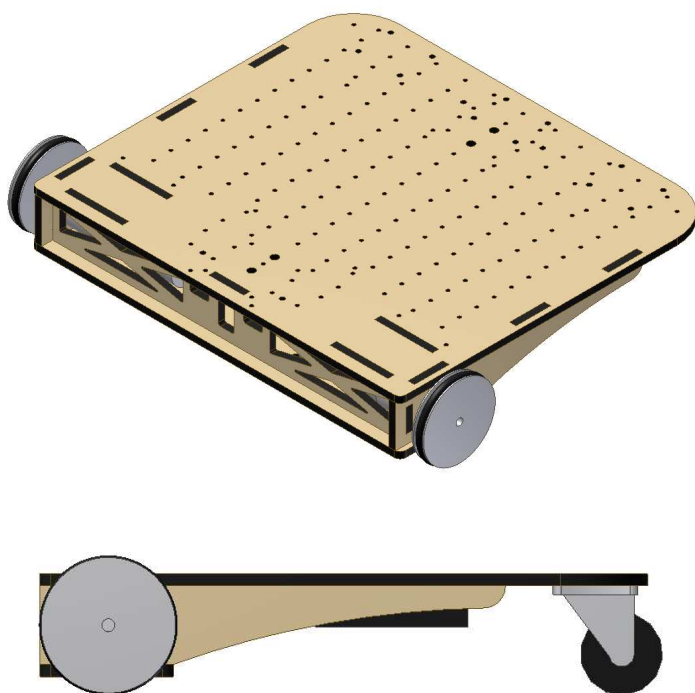


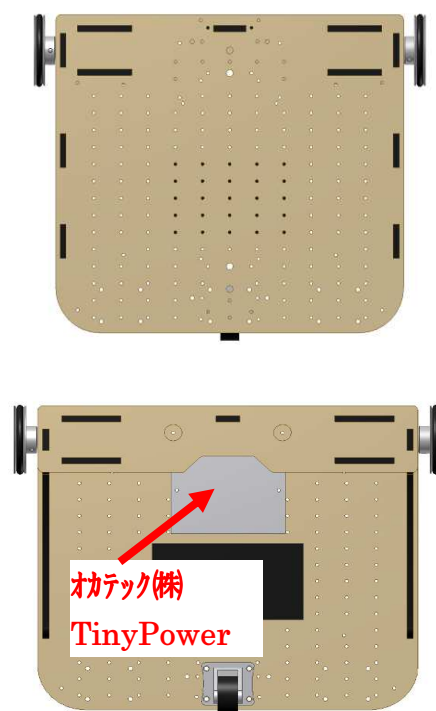
制御機器研修用 - 移動ロボット筐体

# Okatech Infant Mini 2 Robot Platform

等角図／側面図



上面図／背面図 (モータコントローラ搭載)



## 1. 本格的な車輪型移動ロボット用コントローラ 2 種類を固定可能

(中・大型ロボットへの移行や基礎実験に適切)

## 2. 本体前後に多種類の環境センサを固定可能 (駆動輪軸上と受動輪上)

## 3. 天板全面に汎用の取り付け穴を配置

## 4. 2015 年 RSJ セミナー採用品, 2014 年 RSJ セミナー活用筐体の改良品

(電気通信大学の富沢哲雄先生と今田光氏の基本設計とご協力による再設計)

企画・協力・販売

<http://www.okatech.net/>

[info@okatech.net](mailto:info@okatech.net) (2015/04)

企画・設計・製造・販売

<http://www.doog-inc.com/>

[info@doog-inc.com](mailto:info@doog-inc.com)

# Okatech

株式会社 **Doog** ドーグ